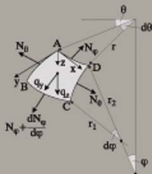
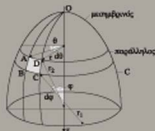


ΘΩΜΑ Ν. ΒΑΛΙΑΣΗ

ΕΠΙΦΑΝΕΙΑΚΟΙ ΦΟΡΕΙΣ

ΘΕΩΡΙΑ ΚΑΙ ΜΕΘΟΔΟΙ ΕΠΙΛΥΣΗΣ

- Στοιχεία θεωρίας ελαστικότητας
- Δίσκοι
- Πλάκες
- Επίλυση πλακών με τη βοήθεια πινάκων
- Κελύφη
- Μέθοδος των πεπερασμένων στοιχείων



Κάθε γνήσιο αντίτυπο φέρει την υπογραφή του συγγραφέα

ISBN 960-431-602-8

© Copyright: Θ. Βαλιάσης, Εκδόσεις ΖΗΤΗ, Μάρτιος 2000,
Διορθωμένη ανατύπωση Μάϊος 2004, Μάϊος 2007, Θεσσαλονίκη

Το παρόν έργο πνευματικής ιδιοκτησίας προστατεύεται κατά τις διατάξεις του Ελληνικού νόμου (Ν.2121/1993 όπως έχει τροποποιηθεί και ισχύει σήμερα) και τις διεθνείς συμβάσεις περί πνευματικής ιδιοκτησίας. Απαγορεύεται απολύτως η άνευ γραπτής άδειας του εκδότη κατά οποιοδήποτε τρόπο ή μέσο αντιγραφή, φωτοανατύπωση και εν γένει αναπαραγωγή, εκμίσθωση ή δανεισμός, μετάφραση, διασκευή, αναμετάδοση στο κοινό σε οποιαδήποτε μορφή (ηλεκτρονική, μηχανική ή άλλη) και η εν γένει εκμετάλλευση του συνόλου ή μέρους του έργου.



Φωτοστοιχειοθεσία
Εκτύπωση

Π. ΖΗΤΗ & Σια ΟΕ

18ο χλμ Θεσ/νίκης-Περαιάς
Τ.Θ. 4171 • Νέοι Επιβάτες Θεσσαλονίκης • Τ.Κ. 570 19
Τηλ.: 23920 72.222 (10 γραμ.) - Fax: 23920 72.229
e-mail: info@ziti.gr

Βιβλιοπωλείο

ΕΚΔΟΣΕΙΣ ΖΗΤΗ

Αρμενοπούλου 27 • 546 35 Θεσσαλονίκη
Τηλ. 2310 203.720, Fax 2310 211.305
e-mail: sales@ziti.gr

www.ziti.gr

ΠΡΟΛΟΓΟΣ

Το βιβλίο αυτό αποσκοπεί να χρησιμεύσει σαν βοήθημα στους φοιτητές του Τμήματος Πολιτικών Μηχανικών στο μάθημα “Επιφανειακοί φορείς Ι”. Στοχεύοντας σε μία κατά το δυνατόν ολοκληρωμένη παρουσίαση του γνωστικού αντικείμενου, περιελήφθηκαν σ’ αυτό οι κλασικές μέθοδοι επίλυσης, οι πρακτικές μέθοδοι επίλυσης οι οποίες στηρίζονται στη χρησιμοποίηση έτοιμων λύσεων υπό μορφήν πινάκων, καθώς και η μέθοδος των πεπερασμένων στοιχείων η οποία εισάγει το προς επίλυση πρόβλημα στον Η.Υ. Περιελήφθηκαν επίσης οι Καρτεσιανοί τανυστές από τα μαθηματικά καθώς και στοιχεία της θεωρίας ελαστικότητας, γνώσεις απαραίτητες για τη σπουδή των Επιφανειακών φορέων.

Η ανάπτυξη των παραπάνω κεφαλαίων τα οποία πρέπει να καλύπτουν τις ανάγκες ενός εξαμηνιαίου μαθήματος το περιεχόμενο του οποίου διαμορφώθηκε από τους καθηγητές Δ. Ταλασλίδη, Γ. Μάνο και Γ. Μανώλη, δεν θα μπορούσε παρά να περιλαμβάνει μόνο απλές περιπτώσεις επιφανειακών φορέων. Πιο συγκεκριμένα η ύλη του συγγράμματος αυτού διαρθρώνεται ως εξής:

Στο κεφ. 1 αναπτύσσονται οι Καρτεσιανοί τανυστές.

Στα κεφ. 2, 3 και 4 δίδονται οι απαραίτητες γνώσεις της θεωρίας ελαστικότητας.

Στα κεφ. 5, 6 και 8 δίδεται η θεωρητική ανάλυση και οι κλασικές μέθοδοι επίλυσης των δίσκων των πλακών και των κελυφών.

Στο κεφ. 7 δίδονται οι μέθοδοι επίλυσης ορθογώνιων πλακών με τη βοήθεια πινάκων.

Στο κεφ. 9 τέλος δίδεται η μέθοδος των πεπερασμένων στοιχείων.

Ευχαριστώ θερμά τον καθηγητή Γ. Μανώλη για την κριτική ανάγνωση των χειρογράφων και τις πολύτιμες παρατηρήσεις του.

Ευχαριστώ θερμά επίσης τις εκδόσεις Ζήτη που επιμελήθηκαν την έκδοση του βιβλίου αυτού.

Θεσσαλονίκη, Φεβρουάριος 2000

Θωμάς Ν. Βαλιάσης

ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ

1. ΤΑΝΥΣΤΕΣ

1.1	Ορισμός	11
1.2	Συμβολισμός των τανυστών	12
1.3	Σύμβαση πρόσθεσης	13
1.4	Πράξεις με τους τανυστές	14
1.5	Νόμοι μετασχηματισμού Καρτεσιανών τανυστών	17
1.6	Η συμμετρία στους τανυστές	19
1.7	Κύριες τιμές και κύριες διευθύνσεις συμμετρικών τανυστών δεύτερης τάξης	20
1.8	Τανυστικό πεδίο - Παραγωγοί τανυστών	23

2. ΤΑΣΕΙΣ

2.1	Ορισμός του διανύσματος της τάσης	33
2.2	Ορισμός του τανυστή της τάσης	34
2.3	Σχέση του τανυστή τάσης και του διανύσματος τάσης ενός επιπέδου	35
2.4	Εξισώσεις ισορροπίας	37
2.5	Νόμος μετασχηματισμού των τάσεων	38
2.6	Κύριες τάσεις - Αναλλοίωτες των τάσεων - Ελειψοειδές των τάσεων	38
2.7	Μέγιστα και ελάχιστα διατμητικών τάσεων	41
2.8	Επίπεδη ή διαξονική εντατική κατάσταση	41

3. ΠΑΡΑΜΟΡΦΩΣΕΙΣ

3.1	Τανυστής παραμόρφωσης	51
3.2	Ανηγμένη μήκυνση	52
3.3	Διατμητικές παραμορφώσεις	53
3.4	Τανυστής απειροστής παραμόρφωσης	55
3.5	Γεωμετρική εικόνα των παραμορφώσεων	57
3.6	Κύριες ορθές παραμορφώσεις	59
3.7	Ανηγμένη διόγκωση - Αποκλίνων τανυστής παραμόρφωσης	60

3.8	Συνθήκες συμβιβαστού των παραμορφώσεων	.61
3.9	Επίπεδη παραμόρφωση	.62

4. ΚΑΤΑΣΤΑΤΙΚΕΣ ΕΞΙΣΩΣΕΙΣ ΕΛΑΣΤΙΚΩΝ ΥΛΙΚΩΝ

4.1	Καταστατικές εξισώσεις - Υλική συμμετρία	.71
4.2	Καταστατικές εξισώσεις γραμμικώς ελαστικών σωμάτων	.72
4.3	Ορθότροπα υλικά	.75
4.4	Ισότροπα υλικά	.78
4.5	Πειραματικές ελαστικές σταθερές	.79
4.6	Τιμές του λόγου του Poisson	.82

5. ΔΙΣΚΟΙ

5.1	Επίπεδη ένταση	.91
5.2	Επίπεδη παραμόρφωση	.93
5.3	Εξισώσεις ισορροπίας φορέων υπό επίπεδη ένταση και επίπεδη παραμόρφωση	.96
5.4	Εξισώσεις συμβιβαστού των παραμορφώσεων φορέων υπό επίπεδη ένταση και επίπεδη παραμόρφωση	.96
5.5	Συνοριακές συνθήκες στην επίπεδη ένταση και επίπεδη παραμόρφωση	.96
5.6	Επίλυση φορέων υπό επίπεδη ένταση και επίπεδη παραμόρφωση	.97
5.7	Τασική συνάρτηση	.98
5.8	Υπολογισμός των μετακινήσεων της επίπεδης κατάστασης	.99
5.9	Τροχιές κυρίων τάσεων - τροχιές κυρίων ροπών	.118
5.10	Αρχή του Saint-Venant	.120
5.11	Πολικές συντεταγμένες	.120

6. ΠΛΑΚΕΣ

6.1	Θεωρητική ανάλυση	.131
6.1.1	Γενικά	.131
6.1.2	Γενική συμπεριφορά των πλακών	.132
6.1.3	Εξισώσεις παραμορφώσεων-μετακινήσεων	.134
6.1.4	Σχέσεις παραμορφώσεων-καμπυλοτήτων	.134
6.1.5	Τάσεις	.135
6.1.6	Φορτία διατομής	.137
6.1.7	Εξισώσεις ισορροπίας	.139
6.1.8	Καταστατική διαφορική εξίσωση επίλυσης καμπτόμενων πλακών	.140
6.1.9	Συνοριακές συνθήκες	.142
6.2	Κλασικές μέθοδοι επίλυσης ορθογώνιων πλακών	.151
6.2.1	Εισαγωγή	.151

6.2.2	Μέθοδος Navier	158
6.2.3	Μέθοδος Levy's	165
6.3	Κυκλικές πλάκες	169
6.3.1	Γενικά	169
6.3.2	Οι βασικές εξισώσεις των πλακών του πιν. 6.1 σε πολικές συντεταγμένες	170
6.3.3	Επίλυση της καταστατικής διαφορικής εξίσωσης της πλάκας	173
6.3.4	Κάμψη συμμετρικών κυκλικών πλακών	174
6.3.5	Επίλυση συμμετρικών κυκλικών πλακών με τη μέθοδο της επαλληλίας	183
6.4	Πλάκες διαφόρων γεωμετρικών σχημάτων	188
7. ΕΠΙΛΥΣΗ ΟΡΘΟΓΩΝΙΩΝ ΠΛΑΚΩΝ ΜΕ ΤΗ ΒΟΗΘΕΙΑ ΠΙΝΑΚΩΝ		
7.1	Ορθογώνιες μεμονωμένες πλάκες	199
7.1.1	Γενικά	199
7.1.2	Πλακολωρίδες	201
7.1.3	Επιφάνεια επιρροής στατικού μεγέθους	211
7.1.4	Πλάκες καμπτόμενες κατά μία διεύθυνση	212
7.1.5	Πλάκες καμπτόμενες κατά δύο διευθύνσεις	214
7.1.6	Προσεγγιστική μέθοδος των λωρίδων - Πίνακες Markus	214
7.2	Συνεχείς ορθογώνιες πλάκες	221
7.2.1	Γενικά	221
7.2.2	Συνθήκες στήριξης των συνεχών πλακών	221
7.2.3	Η μέθοδος των λωρίδων στις συνεχείς πλάκες	223
7.2.4	Μέθοδος ανάλυσης του φορτίου q	230
7.2.5	Μέθοδος Cross στις συνεχείς πλάκες	238
7.3	Αντιδράσεις πλακών	253
8. ΚΕΛΥΦΗ		
8.1	Τύποι κελυφών	269
8.2	Παραδοχές στη μελέτη των κελυφών	274
8.3	Ορισμός των φορτίων διατομής των κελυφών	274
8.4	Υπολογισμών των παραμορφώσεων των κελυφών	276
8.5	Σχέσεις τάσεων-παραμορφώσεων	277
8.6	Σχέσεις φορτίων διατομής-παραμορφώσεων	277
8.7	Σχέσεις τάσεων-φορτίων διατομής	277
8.8	Κατάσταση μεμβράνης	278
8.9	Ευστάθεια των λεπτών κελυφών	282
8.10	Κατάσταση κάμψης κελυφών	282

8.11	Σχεδιασμός και ανάλυση των κελυφών	284
8.12	Μελέτη των κελυφών	284
8.13	Κελύφη εκ περιστροφής	284
8.13.1	Γεωμετρία των κελυφών εκ περιστροφής	284
8.13.2	Υπολογισμός των δυνάμεων μεμβράνης για φόρτιση συμμετρική ως προς άξονα	286
8.13.3	Υπολογισμός των μετακινήσεων για φόρτιση συμμετρική ως προς άξονα	288
8.13.4	Υπολογισμός των δυνάμεων μεμβράνης για φόρτιση ασύμμετρη ως προς άξονα	301
8.13.5	Κατάσταση κάμψης	305
8.13.6	Σύγκριση των τάσεων μεμβράνης με τις τάσεις κάμψης	306
8.14	Κυλινδρικά κελύφη	307
8.14.1	Υπολογισμός των δυνάμεων μεμβράνης	307
8.14.2	Κατάσταση κάμψης	311

9. ΜΕΘΟΔΟΣ ΤΩΝ ΠΕΠΕΡΑΣΜΕΝΩΝ ΣΤΟΙΧΕΙΩΝ

9.1	Το σκεπτικό της μεθόδου	317
9.2	Γενικά για τη μέθοδο των πεπερασμένων στοιχείων	320
9.3	Ενεργειακές αρχές	321
9.3.1	Αρχή των δυνατών έργων	321
9.3.2	Αρχή των δυνατών συμπληρωματικών έργων	322
9.3.3	Αρχή της ελάχιστης δυναμικής ενέργειας	322
9.3.4	Αρχή της ελάχιστης συμπληρωματικής ενέργειας	323
9.3.5	Θεώρημα Castigliano	323
9.3.6	Μέθοδος Rayleigh-Ritz	324
9.4	Η μέθοδος των πεπερασμένων στοιχείων στους δίσκους	325
9.4.1	Τριγωνικό στοιχείο	325
9.4.2	Κριτήρια επιλογής των συναρτήσεων μετακινήσεων	341
9.4.3	Ορθογώνιο στοιχείο	342
9.5	Η μέθοδος των πεπερασμένων στοιχείων στις πλάκες	346

ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ

Πίνακες	361
Σειρές Fourier	412

ΒΙΒΛΙΟΓΡΑΦΙΑ	414
---------------------	-----

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 1

ΤΑΝΥΣΤΕΣ

1.1. ΟΡΙΣΜΌΣ

Απο καθαρά μαθηματική άποψη ο τανυστής είναι ένα μέγεθος που ορίζεται από τις τιμές ενός αριθμού συνιστωσών, οι οποίες αναφέρονται πάντα σ' ένα σύστημα συντεταγμένων. Ο αριθμός των συνιστωσών του τανυστή προσδιορίζει και την τάξη του. Αν αναφερθούμε στον Ευκλείδιο τρισδιάτατο χώρο τότε μπορούμε να πούμε πως:

- Ο τανυστής μηδενικής τάξης έχει μία συνιστώσα. Ένας τέτοιος τανυστής είναι ένα βαθμωτό μέγεθος, π.χ. η μάζα, η θερμοκρασία κ.λπ.
- Ο τανυστής πρώτης τάξης έχει τρεις συνιστώσες. Ένας τέτοιος τανυστής είναι π.χ. ένα διάνυσμα.
- Ο τανυστής δεύτερης τάξης έχει εννέα συνιστώσες. Ένας τέτοιος τανυστής είναι π.χ. η τάση ενός σημείου ελαστικού σώματος.

Αν οι συνιστώσες ενός τανυστή προσδιορισθούν σ' ένα σύστημα συντεταγμένων, τότε μπορούν να προσδιορισθούν και σ' οποιοδήποτε άλλο σύστημα συντεταγμένων. Οι νόμοι μετασχηματισμού των συνιστωσών ενός τανυστή μεταξύ δύο συστημάτων συντεταγμένων εξαρτώνται από την τάξη του. Για το λόγο αυτό ο ορισμός της τάξης ενός τανυστή γίνεται συνήθως βάσει των νόμων μετασχηματισμού στους οποίους αυτός υπακούει. Όταν ένας τανυστής αναφέρεται σ' ένα αυθαίρετο καρτεσιανό σύστημα συντεταγμένων χαρακτηρίζεται σαν γενικός τανυστής. Όταν αναφέρεται σ' ένα ομογενές τρισδιάτατο σύστημα συντεταγμένων χαρακτηρίζεται σαν Καρτεσιανός τανυστής.

Εδώ θα εξετασθούν μόνο οι Καρτεσιανοί τανυστές οι οποίοι για συντομία θα αναφέρονται συνήθως μόνο με τη λέξη τανυστές.

Για την περιγραφή πολλών φυσικών μεγεθών χρησιμοποιούνται τανυστές. Επειδή δε ο μετασχηματισμός ενός τανυστή είναι γραμμικός και ομογενής οι τανυστικές εξισώσεις οι οποίες αποδίδουν τους νόμους μεταξύ των φυσικών αυτών μεγε-

θών δεν αλλάζουν μορφή με την αλλαγή του συστήματος συντεταγμένων. Το αναλλοίωτο των ταυυστικών εξισώσεων έναντι του μετασχηματισμού των συντεταγμένων είναι ένας από τους κύριους λόγους της χρησιμοποίησης ταυυστικών μεθόδων στη μηχανική των συνεχών μέσων.

1.2 ΣΥΜΒΟΛΙΣΜΟΣ ΤΩΝ ΤΑΥΥΣΤΩΝ

Ένας ταυυστής συμβολίζεται με ένα γράμμα (βασικό σύμβολο), το οποίο ακολουθείται από ένα αριθμό δεικτών οι οποίοι, όταν είναι διαφορετικοί μεταξύ τους, καλούνται ελεύθεροι δείκτες και προσδιορίζουν την τάξη τους. Π.χ.

A, a, B : είναι ταυυστές μηδενικής τάξης και δεν έχουν δείκτες.

A_j, B_j, c_j : είναι ταυυστές πρώτης τάξης.

T_{ij}, F_{ij}, R_i^j : είναι ταυυστές δεύτερης τάξης. Η τελεία στον τρίτο ταυυστή σημαίνει ότι ο δείκτης j είναι δεύτερος δείκτης.

$E_{ijk}, E^{ijk}, E_{ij}^k$: είναι ταυυστές τρίτης τάξης.

Στο συμβολισμό ενός ταυυστή, ένας δείκτης μπορεί να εμφανίζεται το πολύ δύο φορές οπότε στην περίπτωση αυτή καλείται άεργος δείκτης και δεν προσμετράται στην τάξη του ταυυστή. π.χ.

A_{jkk}, A_i^k : είναι ταυυστές πρώτης τάξης.

B_{jk}^i, A_{ijk} : είναι ταυυστές δεύτερης τάξης.

Κάθε δείκτης ταυυστή λαμβάνει διαδοχικά μία από τις τιμές ενός καθορισμένου συνόλου n ακέραιων, δηλαδή τις τιμές $1, 2, 3, \dots, n$. Αν k είναι ο αριθμός των ελεύθερων δεικτών του ταυυστή τότε το σύνολο των συνιστωσών του ταυυστή ισούται με τον αριθμό των διατάξεων με επανάληψη των n αριθμών ανά k δηλαδή n^k .

Στην περίπτωση ενός καρτεσιανού ταυυστή είναι $n = 3$ και ο αριθμός των συνιστωσών του είναι 3^k . Π.χ.:

- ο ταυυστής πρώτης τάξης A_i έχει $3^1 = 3$ συνιστώσεις, τις A_1, A_2, A_3
- ο ταυυστής δεύτερης τάξης A_{ij} έχει $3^2 = 9$ συνιστώσεις, τις $A_{11}, A_{12}, A_{13}, A_{21}, A_{22}, A_{23}, A_{31}, A_{32}, A_{33}$.

Αν Ox_i όπου $i=1, 2, 3$ είναι ένα Καρτεσιανό σύστημα συντεταγμένων τότε δείκτης με την τιμή 1 αντιστοιχεί στον άξονα x_1 , δείκτης με την τιμή 2 στον άξονα x_2 και δείκτης με την τιμή 3 στον άξονα x_3 .

Άλλοι τρόποι συμβολισμού των ταυυστών οι οποίοι εξυπηρετούν κατά περίπτωση τη χρησιμοποίησή τους είναι:

- Με ένα έντονο γράμμα όπως ακριβώς τα διανύσματα π.χ.

$$\mathbf{a} = a_i \quad \mathbf{b} = b_{ij}$$

- Σε αναπτυγμένη μορφή τοποθετώντας τις συνιστώσεις ανάμεσα σε δύο παρενθέσεις π.χ.

$$\mathbf{a} = \alpha_i = (\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3) \quad \text{ή} \quad \mathbf{a} = \alpha_i = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{b} = b_{ij} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} \end{pmatrix}$$

- Οι τανυστές πρώτης και δεύτερης τάξης με μορφή μητρώου π.χ.:

$$\mathbf{a} = \alpha_i = \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{bmatrix} \quad \text{ή} \quad \mathbf{a} = [\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3]$$

$$\mathbf{b} = b_{ij} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} \end{bmatrix}$$

Ο συμβολισμός αυτός δεν σημαίνει ότι και κάθε μητρώο είναι ένας τανυστής.

1.3 ΣΥΜΒΑΣΗ ΠΡΟΣΘΕΣΗΣ

Αν σ' ένα μονώνυμο ή σ' ένα όρο πολυωνύμου ένας δείκτης εμφανίζεται δύο φορές (άεργος δείκτης) αυτό δηλώνει πρόσθεση όρων που αντιστοιχούν στις τιμές 1, 2, 3 του επαναλαμβανόμενου δείκτη, π.χ.

$$\alpha_{ii} = \sum_{i=1}^3 \alpha_{ii} = \alpha_{11} + \alpha_{22} + \alpha_{33}$$

$$\alpha_{1n} b_{nk} c_{k2} = \sum_{n=1}^3 \sum_{k=1}^3 \alpha_{1n} b_{nk} c_{k2} = \alpha_{1n} (b_{n1} c_{12} + b_{n2} c_{22} + b_{n3} c_{32}) =$$

$$\alpha_{1n} b_{n1} c_{12} + \alpha_{1n} b_{n2} c_{22} + \alpha_{1n} b_{n3} c_{32} = (\alpha_{11} b_{11} + \alpha_{12} b_{21} + \alpha_{13} b_{31}) c_{12} +$$

$$+ (\alpha_{11} b_{12} + \alpha_{12} b_{22} + \alpha_{13} b_{32}) c_{22} + (\alpha_{11} b_{13} + \alpha_{12} b_{23} + \alpha_{13} b_{33}) c_{32}$$

Η σύμβαση πρόσθεσης δεν ισχύει για ένα δείκτη που εμφανίζεται πάνω από δύο φορές. Για να αποφεύγεται επομένως η σύγχυση απαγορεύεται η εμφάνιση άεργων δεικτών πάνω από δύο φορές.

Η σύμβαση πρόσθεσης μας δίνει το δικαίωμα:

- να αντικαταστήσουμε ένα ζεύγος άεργων δεικτών μ' ένα οποιοδήποτε άλλο π.χ.

$$\alpha_{in} b_{nj} = \alpha_{ik} b_{kj}$$

– να γράψουμε ένα σύστημα εξισώσεων με συντεντημένη μορφή π.χ.

$$\left. \begin{aligned} y_1 &= c_{11} x_1 + c_{12} x_2 + c_{13} x_3 \\ y_2 &= c_{21} x_1 + c_{22} x_2 + c_{23} x_3 \\ y_3 &= c_{31} x_1 + c_{32} x_2 + c_{33} x_3 \end{aligned} \right\} \Rightarrow y_i = c_{ij} x_j$$

Δέλτα του Kronecker

Το δέλτα του Kronecker είναι ο μοναδιαίος τανυστής δ_{ij} ο οποίος ορίζεται από τις σχέσεις:

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{αν } i \neq j \\ 1 & \text{αν } i = j \end{cases} \quad (1.1)$$

Το δέλτα του Kronecker σε μητρωική μορφή γράφεται

$$[\delta_{ij}] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \mathbf{I} \quad (1.2)$$

Μοναδιαίος τανυστής τρίτης τάξης ε_{ijk}

Ο τανυστής ε_{ijk} ορίζεται από τις σχέσεις:

$$\varepsilon_{ijk} \begin{cases} +1 : \text{ στην περίπτωση που οι δείκτες } i, j, k \text{ εμφανίζουν μία από} \\ \text{ τις ακολουθίες } 123, 231, 321 \text{ όπως αυτές προκύπτουν από τη} \\ \text{ διάταξη } 12312 \\ -1 : \text{ στην περίπτωση που οι δείκτες } i, j, k \text{ εμφανίζουν μία από τις} \\ \text{ ακολουθίες } 321, 213, 132 \text{ όπως αυτές προκύπτουν από τη} \\ \text{ διάταξη } 32132 \\ 0 : \text{ στην περίπτωση που δύο δείκτες έχουν ίδια τιμή π.χ. } 122 \end{cases} \quad (1.3)$$

1.4 ΠΡΑΞΕΙΣ ΜΕ ΤΟΥΣ ΤΑΝΥΣΤΕΣ

1. Πρόσθεση τανυστών

Μπορούν να προστεθούν (ή να αφαιρεθούν) μόνο τανυστές της ίδιας τάξης. Στην περίπτωση αυτή προκύπτει ένας τανυστής της ίδιας τάξης τα στοιχεία του οποίου είναι το άθροισμα (ή η διαφορά) των αντίστοιχων στοιχείων των δύο τανυστών. π.χ.

$$A_{ij} \pm B_{ij} = C_{ij} \quad \text{ή} \quad \mathbf{A} \pm \mathbf{B} = \mathbf{C} \quad (1.4)$$

Επισημαίνεται ότι σε κάθε όρο του αθροίσματος υπάρχουν οι ίδιοι δείκτες με την ίδια σειρά.

2. Πολλαπλασιασμός τανυστού με αριθμητικό μέγεθος

Πολλαπλασιάζεται η κάθε συνιστώσα του τανυστή με το αριθμητικό μέγεθος

όποτε προκύπτει ένας τανυστής της ίδιας τάξης με τον αρχικό π.χ.

$$\begin{aligned} \lambda a_i &= b_i & \text{ή} & & \lambda \mathbf{a} &= \mathbf{b} \\ \lambda A_{ij} &= B_{ij} & \text{ή} & & \lambda \mathbf{A} &= \mathbf{B} \end{aligned} \quad (1.5)$$

3. Πολλαπλασιασμός τανυστών

Το γινόμενο δύο τανυστών οποιασδήποτε τάξης αλλά χωρίς κανένα κοινό δείκτη είναι ένας τανυστής του οποίου οι συνιστώσες προκύπτουν από τον πολλαπλασιασμό της κάθε μιας συνιστώσας του ενός τανυστή με όλες τις συνιστώσες του άλλου τανυστή. Η τάξη του τανυστή που προκύπτει κατά αυτόν τον τρόπο ισούται με το άθροισμα των τάξεων των δύο τανυστών π.χ.

$$\begin{aligned} \alpha_i b_i &= c_{ij} & A_{ij} B_{kl} &= C_{ijkl} \\ \alpha_i F_{jk} &= B_{ijk} & \epsilon_{ijk} u_l &= A_{ijkl} \end{aligned} \quad (1.6)$$

Από τα παραδείγματα αυτά φαίνεται πως οι δείκτες του τανυστή που προκύπτει από τον πολλαπλασιασμό είναι η παράθεση των δεικτών των δύο τανυστών.

4. Σύμπτυξη τανυστών

Σύμπτυξη σ' ένα τανυστή συμβαίνει όταν δύο συντελεστές του εξομοιώνονται οπότε προκύπτει ένας τανυστής κατά δύο τάξεις μικρότερος. Η σύμπτυξη αυτή χαρακτηρίζεται σαν απλή.

Η σύμπτυξη μπορεί επίσης να αφορά την εξομοίωση τεσσάρων ή και παραπάνω δεικτών οπότε στην περίπτωση αυτή χαρακτηρίζεται σαν πολλαπλή. π.χ.

– απλή σύμπτυξη

$$\begin{aligned} A_{ij} &\xrightarrow{\text{σύμπτυξη}} A_{ii} = A_{11} + A_{22} + A_{33} \\ \alpha_i b_j &\xrightarrow{\text{σύμπτυξη}} \alpha_i b_i = \alpha_1 b_1 + \alpha_2 b_2 + \alpha_3 b_3 \\ E_{ij} u_k &\xrightarrow{\text{σύμπτυξη}} E_{ij} u_j = \alpha_i & \text{ή} & & E_{ij} u_i = b_j & \text{ή} & & E_{ii} u_k = c_k \\ A_{ij} B_{km} &\xrightarrow{\text{σύμπτυξη}} \begin{aligned} A_{ij} B_{im} &= C_{jm} & \text{ή} & & A_{ij} B_{kk} &= F_{ij} \\ A_{ij} B_{ki} &= D_{jk} & \text{ή} & & A_{ij} B_{jm} &= G_{im} \\ A_{ii} B_{km} &= E_{km} & \text{ή} & & A_{ij} B_{kj} &= H_{ik} \end{aligned} \end{aligned} \quad (1.7)$$

– πολλαπλή σύμπτυξη

$$\begin{aligned} A_{ij} B_{km} &\xrightarrow{\text{σύμπτυξη}} A_{ij} B_{ij} \\ A_{ij} B_{km} C_{pq} &\xrightarrow{\text{σύμπτυξη}} A_{ij} B_{jm} C_{mq} = D_{iq} \\ \epsilon_{ijk} T_{lm} &\xrightarrow{\text{σύμπτυξη}} \epsilon_{ijk} T_{jk} = u_i \end{aligned} \quad (1.8)$$

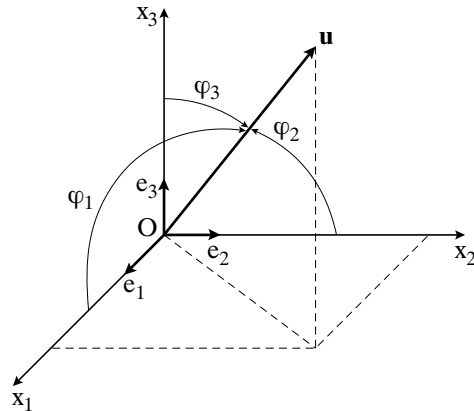
Όταν η σύμπτυξη γίνεται μεταξύ ενός τανυστή με το δέλτα του Kronecker οδηγεί απλώς στην αλλαγή του αθροιστικού δείκτη του τανυστή, π.χ.

$$\delta_{ij} A_i = A_j \quad \delta_{ij} A_{jk} = A_{ik} \quad (1.9)$$

Συμβολισμοί στο ορθογώνιο Καρτεσιανό σύστημα

Ένα Καρτεσιανό σύστημα συντεταγμένων ορίζεται αν δοθούν (σχ. 1.1)

- η αρχή O
- τρεις κάθετοι μεταξύ τους άξονες με αρχή το O που συμβολίζονται με Ox_1, Ox_2, Ox_3 .
- τρία μοναδιαία διανύσματα κατά τις διευθύνσεις των αξόνων Ox_i που συμβολίζονται με $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$.



Σχήμα 1.1

Η θέση ενός σημείου Σ στο χώρο ορίζεται από τις τρεις συντεταγμένες του που είναι οι προβολές της $O\Sigma$ πάνω στους άξονες Ox_i .

Ένα διάνυσμα $\mathbf{u} = u_i$ εκφράζεται από τη σχέση (σχ. 1.1)

$$\mathbf{u} = u_1 \mathbf{e}_1 + u_2 \mathbf{e}_2 + u_3 \mathbf{e}_3 = u_i \mathbf{e}_i \quad (1.10)$$

όπου $u_1 = \mathbf{u} \cdot \mathbf{e}_1 = u \cos \varphi_1$ $u_2 = \mathbf{u} \cdot \mathbf{e}_2 = u \cos \varphi_2$ $u_3 = \mathbf{u} \cdot \mathbf{e}_3 = u \cos \varphi_3$

Ένα μοναδιαίο διάνυσμα \mathbf{u}_0 κατά τη διεύθυνση του \mathbf{u} εκφράζεται από τη σχέση:

$$\mathbf{u}_0 = \frac{\mathbf{u}}{|\mathbf{u}|} = c_1 \mathbf{e}_1 + c_2 \mathbf{e}_2 + c_3 \mathbf{e}_3 = c_i \mathbf{e}_i \quad (1.11)$$

όπου $c_1 = \cos \varphi_1, c_2 = \cos \varphi_2, c_3 = \cos \varphi_3$ τα συνημίτονα κατεύθυνσής του.

Το εσωτερικό γινόμενο δύο διανυσμάτων \mathbf{a} και \mathbf{b} εκφράζεται από τη σχέση

$$\begin{aligned} \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} &= (a_1 \mathbf{e}_1 + a_2 \mathbf{e}_2 + a_3 \mathbf{e}_3) \cdot (b_1 \mathbf{e}_1 + b_2 \mathbf{e}_2 + b_3 \mathbf{e}_3) = \\ &= a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3 = a_i b_i \end{aligned} \quad (1.12)$$

Το μέτρο ενός διανύσματος \mathbf{u} που είναι αναλλοίωτο στα διάφορα συστήματα συντεταγμένων δίδεται από τη σχέση:

$$|\mathbf{u}| = |u_i| = \sqrt{u_i u_i} = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2} \quad (1.13)$$

Το εξωτερικό γινόμενο $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ ισούται με ένα διάνυσμα \mathbf{d} το οποίο ορίζεται από τη σχέση:

$$\mathbf{d} = \mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{bmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{bmatrix} (a_2 b_3 - a_3 b_2) \mathbf{e}_1 + (a_3 b_1 - a_1 b_3) \mathbf{e}_2 + (a_1 b_2 - a_2 b_1) \mathbf{e}_3 \quad (1.14)$$

Με τη βοήθεια του μοναδιαίου τανυστή ε_{ijk} η σχέση αυτή γράφεται:

$$\mathbf{d} = d_i = \varepsilon_{ijk} a_j b_k \quad (1.15)$$

Το μικτό γινόμενο $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{d}$ είναι ένα αριθμητικό μέγεθος λ που ορίζεται από τη σχέση:

$$\lambda = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ d_1 & d_2 & d_3 \end{bmatrix} = a_1 b_2 d_3 - a_1 b_3 d_2 - a_2 b_1 d_3 + a_2 b_3 d_1 + a_3 b_1 d_2 - a_3 b_2 d_1 \quad (1.16)$$

Με τη βοήθεια του μοναδικού τανυστή ε_{ijk} το μικτό γινόμενο γράφεται:

$$\lambda = \varepsilon_{ijk} a_i b_j d_k \quad (1.17)$$

Με τους παραπάνω συμβολισμούς των διανυσμάτων, του εσωτερικού γινομένου, του εξωτερικού γινομένου και του μικτού γινομένου επιτυγχάνεται η εξομοίωση των γεωμετρικών πράξεων των διανυσμάτων με τανυστικές πράξεις.

1.5 ΝΟΜΟΙ ΜΕΤΑΣΧΗΜΑΤΙΣΜΟΥ ΚΑΡΤΕΣΙΑΝΩΝ ΤΑΝΥΣΤΩΝ

1.5.1 Τανυστής μηδενικής τάξης

Έστω $\Phi(x_i)$ η τιμή της συνάρτησης Φ στο σημείο x_i του συστήματος συντεταγμένων Ox_i και $\Phi(x'_i)$ η τιμή της Φ όταν στο σύστημα συντεταγμένων Ox'_i .

Η Φ σαν τανυστής μηδενικής τάξης είναι ένα δαθμοτό μέγεθος που προσδιορίζεται μόνο από την τιμή του μέτρου του το οποίο δεν εξαρτάται από το σύστημα συντεταγμένων. Συνεπώς είναι:

$$\Phi(x_i) = \Phi(x'_i) \quad (1.18)$$

1.5.2 Τανυστής πρώτης τάξης

Έστω Ox_i, Ox'_i δύο ορθογώνια καρτεσιανά συστήματα συντεταγμένων με κοινή αρχή O και $c_{ij} = \cos(x'_i, x_j)$ τα συνημίτονα κατεύθυνσης μεταξύ των αξόνων των δύο συστημάτων όπως αυτά δείχνονται και στον πιν. 1.1.

Πίνακας 1.1

	x_1	x_2	x_3
x'_1	c_{11}	c_{12}	c_{13}
x'_2	c_{21}	c_{22}	c_{23}
x'_3	c_{31}	c_{32}	c_{33}

Μεταξύ των δύο μοναδιαίων διανυσμάτων e_i, e'_i των αξόνων των δύο συστημάτων ισχύουν οι σχέσεις:

$$\begin{aligned} e'_1 &= c_{11}e_1 + c_{12}e_2 + c_{13}e_3 \\ e'_2 &= c_{21}e_1 + c_{22}e_2 + c_{23}e_3 \\ e'_3 &= c_{31}e_1 + c_{32}e_2 + c_{33}e_3 \end{aligned} \quad (1.19)$$

οι οποίες με συντομία εκφράζονται από τη σχέση:

$$e'_i = c_{ij}e_j \quad (1.20)$$

Αλλάζοντας το ρόλο του πρώτου με το δεύτερο σύστημα συντεταγμένων προκύπτει επίσης:

$$e'_j = c_{ij}e_i \quad (1.21)$$

Ένα διάνυσμα u εκφράζεται στο σύστημα συντεταγμένων Ox_i από τη σχέση:

$$u = u_j e_j \quad (1.22)$$

και στο σύστημα συντεταγμένων Ox'_i από τη σχέση:

$$u = u'_i e'_i \quad (1.23)$$

Αν στην εξ. 1.23 αντικαθισταθούν τα e'_i από την εξ. 1.20 προκύπτει:

$$u = u'_i c_{ij} e_j \quad (1.24)$$

Συγκρίνοντας τις εξισ. 1.22, 24 προκύπτει για τις συνιστώσες του διανυστή u στα δύο συστήματα συντεταγμένων η σχέση:

$$u_j = c_{ij} u'_i \quad \text{ή} \quad u = C^T u' \quad (1.25)$$

Η εξ. 1.25 εκφράζει το νόμο μετασχηματισμού των καρτεσιανών διανυσμάτων πρώτης τάξης. Αλλάζοντας το ρόλο του πρώτου με το δεύτερο σύστημα συντεταγμένων μπορούμε επίσης να γράψουμε:

$$u'_i = c_{ij} u_j \quad \text{ή} \quad u' = C u \quad (1.26)$$

Επισημαίνεται η διαφορά μεταξύ των εξ. 1.25, 26. Στην εξ. 1.25 ο ελεύθερος δείκτης του c_{ij} είναι ο δεύτερος ενώ στην εξ. 1.26 ο ελεύθερος δείκτης του c_{ij} είναι ο πρώτος.

Συνθήκες ορθογωνικότητας

Από την αντικατάσταση της εξ. 1.26 στην εξ. 1.25 και με την κατάλληλη επιλογή των άεργων δεικτών προκύπτει η εξίσωση:

$$u_j = c_{ij} c_{ik} u_k$$

Επειδή το u είναι αυθαίρετο η εξίσωση αυτή ανάγεται στην ταυτότητα $u_j = u_j$ αν η σταθερά $c_{ij} c_{ik}$ ισούται με 1. Αλλά η τιμή της $c_{ij} c_{ik}$ εξαρτάται από τους δείκτες j, k .

Αν $j = k$ αυτή ισούται με 1 ενώ αν $j \neq k$ ισούται με \emptyset . Επομένως ισχύει η σχέση:

$$c_{ij} c_{ik} = \delta_{jk} \quad \text{ή} \quad \mathbf{C} \mathbf{C}^T = \mathbf{I} \quad (1.27)$$

Η εξ. 1.27 σε ανεπτυγμένη μορφή αντιστοιχεί σε εννέα εξισώσεις οι οποίες καλούνται συνθήκες ορθογωνικότητας.

Αν αντιθέτως η εξ. 1.25 αντικατασταθεί στην εξ. 1.26 προκύπτει η εξίσωση:

$$u'_i = c_{ij} c_{kj} u'_k$$

από την οποία οι συνθήκες ορθογωνικότητας προκύπτουν με τη μορφή:

$$c_{ij} c_{kj} = \delta_{ik} \quad \text{ή} \quad \mathbf{C}^T \mathbf{C} = \mathbf{I} \quad (1.28)$$

Ένας γραμμικός μετασχηματισμός όπως αυτός των εξ. 1.25, 1.26 των οποίων οι συντελεστές πληρούν τις εξ. 1.27, 28 καλείται ορθογώνιος μετασχηματισμός.

1.5.3 Τανυστής δεύτερης τάξης

Ο μετασχηματισμός του τανυστή δεύτερης τάξης $T_{ij} = u_i v_j$ σ' ένα άλλο σύστημα συντεταγμένων γίνεται με την χρησιμοποίηση των εξ. 1.25 1.26

$$\begin{aligned} T'_{ij} &= u'_i v'_j = (c_{ik} u_k) (c_{jl} v_l) = c_{ik} c_{jl} u_k v_l \\ T'_{ij} &= c_{ik} c_{jl} T_{kl} \quad \text{ή} \quad \mathbf{T}' = \mathbf{C}^T \mathbf{T} \mathbf{C} \end{aligned} \quad (1.29)$$

Με τη χρησιμοποίηση των συνθηκών ορθογωνικότητας εύκολα αποδεικνύεται ότι ισχύει και ο αντίστροφος μετασχηματισμός:

$$T_{ij} = c_{ki} c_{lj} T'_{kl} \quad \text{ή} \quad \mathbf{T} = \mathbf{C} \mathbf{T}' \mathbf{C}^T \quad (1.30)$$

1.5.3 Τανυστές νιοστής τάξης

Ο νόμος μετασχηματισμού των τανυστών πρώτης και δεύτερης τάξης γενικεύεται και για τανυστές νιοστής τάξης.

$$T_{ijm \dots} = c_{ik} c_{jl} c_{mn} \dots T_{kl n \dots} \quad (1.31)$$

1.6 Η ΣΥΜΜΕΤΡΪΑ ΣΤΟΥΣ ΤΑΝΥΣΤΕΣ

Ένας τανυστής είναι συμμετρικός ως προς δύο δείκτες όταν η αμοιβαία ανταλλαγή τους αφήνει ανεπηρέαστο τον τανυστή, π.χ.

$$T_{ij} = T_{ji} \quad (\text{συμμετρία ως προς } i, j)$$

$$A_{ijk} = A_{ikj} \quad (\text{συμμετρία ως προς } j, k)$$

$$B_{ijklm} = B_{jikml} \quad (\text{συμμετρία ως προς } i, j \text{ και } l, m)$$

Η συμμετρία σ' ένα τανυστή μπορεί επίσης να αναφέρεται σ' όλους τους δείκτες οπότε η σειρά αναγραφής τους δεν παίζει ρόλο, π.χ.

$$A_{ijk} = A_{ikj} = A_{jki} = A_{kij} = A_{kji}$$

Ένας τανυστής είναι αντισυμμετρικός ως προς δύο δείκτες όταν η αμοιβαία ανταλλαγή τους επιφέρει μόνο αλλαγή προσήμου, π.χ.

$$A_{ijk} = -A_{kji} \quad (\text{αντισυμμετρία ως προς } j, k)$$

Και η αντισυμμετρία μπορεί επίσης να είναι ολική.

Θα εξετασθεί τώρα λεπτομερέστερα η συμμετρία και η αντισυμμετρία στον τανυστή δεύτερης τάξης.

- Επειδή λόγω της συμμετρίας $A_{ij} = A_{ji}$, η αλλαγή αυτή των δεικτών στην περίπτωση που ο τανυστής γραφεί σε μητρική μορφή, ισοδυναμεί με την αλλαγή των στηλών σε σειρές και αντίστροφα. Συνεπώς ισχύει η σχέση:

$$\mathbf{A} = \mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} \\ A_{12} & A_{22} & A_{23} \\ A_{13} & A_{23} & A_{33} \end{bmatrix} \quad (1.32)$$

Ένας συμμετρικός τανυστής δεύτερης τάξης έχει επομένως μόνο έξι ανεξάρτητες συνιστώσες.

- Επειδή λόγω αντισυμμετρίας $B_{ij} = -B_{ji}$ τα διαγώνια στοιχεία είναι μηδέν. Συνεπώς για ένα αντισυμμετρικό τανυστή ισχύει η σχέση:

$$\mathbf{B} = -\mathbf{B}^T = \begin{bmatrix} 0 & B_{12} & B_{13} \\ -B_{12} & 0 & B_{23} \\ -B_{13} & -B_{23} & 0 \end{bmatrix} \quad (1.33)$$

- Ένας οποιοσδήποτε τανυστής δεύτερης τάξης T_{ij} μπορεί να αναλυθεί σ' ένα συμμετρικό και σ' ένα αντισυμμετρικό τανυστή δεύτερης τάξης σύμφωνα με την εξίσωση:

$$T_{ij} = \frac{1}{2}(T_{ij} + T_{ji}) + \frac{1}{2}(T_{ij} - T_{ji}) = T_{ij}^{(\Sigma)} + T_{ij}^{(A)} \quad (1.34)$$

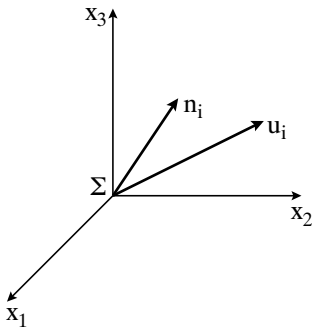
όπου $T_{ij}^{(\Sigma)} = \frac{1}{2}(T_{ij} + T_{ji})$ είναι ο συμμετρικός τανυστής

και $T_{ij}^{(A)} = \frac{1}{2}(T_{ij} - T_{ji})$ είναι ο αντισυμμετρικός τανυστής.

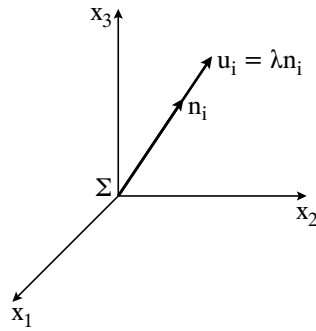
1.7 ΚΎΡΙΕΣ ΤΙΜΈΣ ΚΑΙ ΚΎΡΙΕΣ ΔΙΕΥΘΎΝΣΕΙΣ ΣΥΜΜΕΤΡΙΚΏΝ ΤΑΝΥΣΤΏΝ ΔΕΎΤΕΡΗΣ ΤΑΞΗΣ

Έστω T_{ij} ένας συμμετρικός τανυστής δεύτερης τάξης ο οποίος ορίζεται σε κάποιο σημείο Σ του χώρου, και n_i ένα τυχαίο μοναδιαίο διάνυσμα το οποίο ορίζει μια διεύθυνση δια του σημείου Σ (σχ. 1.2). Το γινόμενο $T_{ij}n_j$ αντιστοιχεί σε τρεις συνιστώσες, οι οποίες μπορούμε να πούμε ότι ανήκουν σ' ένα διάνυσμα \mathbf{u} το οποίο και ορίζουν. Συνεπώς ισχύει η σχέση:

$$u_i = T_{ij}n_j \quad (1.35)$$



Σχήμα 1.2



Σχήμα 1.3

Γενικά μια εξίσωση της μορφής

$$b_i = T_{ij} a_j$$

αποτελεί ένα μετασχηματισμό του διανύσματος a_j στο διάνυσμα b_i μέσω του μη-τρώνου T_{ij} .

Στην περίπτωση που για κάποιο διάνυσμα n_i το διάνυσμα u_i που προκύπτει από το μετασχηματισμό της εξ. 1.35 είναι συνευθειακό με το n_i (σχ. 1.3) τότε ισχύει η σχέση:

$$u_i = \lambda n_i \tag{1.36}$$

όπου λ μία σταθερά.

Η διεύθυνση για την οποία ισχύει η εξ. 1.36 καλείται κύρια διεύθυνση.

Θα βρεθούν οι κύριες διευθύνσεις του συμμετρικού τανυστή T_{ij} .

Από τις εξ. 1.35, 36 και αντικαθιστώντας όπου $n_i = \delta_{ij} n_j$ προκύπτει:

$$T_{ij} n_j = \lambda \delta_{ij} n_j \Rightarrow (T_{ij} - \lambda \delta_{ij}) n_j = 0 \tag{1.37}$$

Σε ανεπτυγμένη μορφή το σύστημα των εξ. 1.37 γράφεται:

$$\begin{aligned} (T_{11} - \lambda)n_1 + T_{12}n_2 + T_{13}n_3 &= 0 \\ T_{12}n_1 + (T_{22} - \lambda)n_2 + T_{23}n_3 &= 0 \\ T_{13}n_1 + T_{23}n_2 + (T_{33} - \lambda)n_3 &= 0 \end{aligned} \tag{1.38}$$

Το σύστημα των εξισώσεων 1.38 είναι ομογενές και για να έχει λύση, δηλαδή να προκύπτουν διευθύνσεις $n_i \neq 0$ πρέπει να είναι:

$$\begin{bmatrix} T_{11} - \lambda & T_{12} & T_{13} \\ T_{12} & T_{22} - \lambda & T_{23} \\ T_{13} & T_{23} & T_{33} - \lambda \end{bmatrix} = 0 \quad \text{ή} \quad |T_{ij} - \lambda \delta_{ij}| = 0 \tag{1.39}$$

Από την ανάπτυξη του συστήματος των εξ. 1.39 προκύπτει η εξίσωση:

$$\lambda^3 - I_1 \lambda^2 - I_2 \lambda - I_3 = 0 \tag{1.40}$$

όπου οι βαθμωτοί συντελεστές

$$\begin{aligned} I_1 &= \text{Tr } \mathbf{T} = T_{ii} = T_{11} + T_{22} + T_{33} \\ I_2 &= \frac{1}{2} (I_1 - \text{Tr } \mathbf{T}^2) = T_{11} T_{22} + T_{22} T_{33} + T_{33} T_{11} - T_{23}^2 - T_{13}^2 - T_{12}^2 \\ I_3 &= |\mathbf{T}_{ij}| = T_{11} T_{22} T_{33} - 2T_{12} T_{23} T_{13} + T_{11} T_{23}^2 + T_{22} T_{13}^2 + T_{33} T_{12}^2 \end{aligned} \quad (1.41)$$

καλούνται αναλλοιώτες πρώτης δεύτερης και τρίτης τάξης αντίστοιχα του τανυστή T_{ij} και είναι ανεξάρτητες του συστήματος συντεταγμένων.

Οι τρεις ρίζες $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ της εξ. 1.40 καλούνται κύριες τιμές του T_{ij} και στην περίπτωση που είναι διαφορετικές μεταξύ τους, ορίζουν τρεις διευθύνσεις οι οποίες είναι κάθετες μεταξύ τους και καλούνται κύριες διευθύνσεις.

Οι ρίζες της εξ. 1.40 είναι πάντα πραγματικές και συνήθως χαρακτηρίζονται έτσι που να ισχύει η σχέση $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \lambda_3$.

Εάν ο T_{ij} δεν αναφέρεται στο τυχόν σύστημα συντεταγμένων Ox_i αλλά στο σύστημα των κύριων αξόνων τότε έχει τη διαγώνια μορφή:

$$T_{ij} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{bmatrix} \quad (1.42)$$

και οι αναλλοιώτες πρώτης δεύτερης και τρίτης τάξης έχουν τη μορφή

$$\begin{aligned} I_1 &= \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \\ I_2 &= \lambda_1 \lambda_2 + \lambda_2 \lambda_3 + \lambda_3 \lambda_1 \\ I_3 &= \lambda_1 \lambda_2 \lambda_3 \end{aligned} \quad (1.43)$$

Εάν $\lambda_1 = \lambda_2$ τότε ορίζεται μόνο ο κύριος άξονας που αντιστοιχεί στην λ_3 ενώ κάθε διεύθυνση στο κάθετο επίπεδο είναι κύρια διεύθυνση (τανυστής συμμετρικός εκ περιστροφής).

Εάν $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3$ κάθε διεύθυνση είναι κύρια διεύθυνση (τανυστής ισότροπος). Αν συμβολίσουμε με $n_i^{(1)}, n_i^{(2)}, n_i^{(3)}$ τα συνημίτονα κατεύθυνσης των τριών αξόνων του κυρίου συστήματος Ox_i^* σχετικά με το σύστημα Ox_i τότε το μητρώο μετασχηματισμού προκύπτει από τον πιν. 1.2.

Πίνακας. 1.2

	x_1	x_2	x_3
x_1^*	$c_{11} = n_1^{(1)}$	$c_{12} = n_2^{(1)}$	$c_{13} = n_3^{(1)}$
x_2^*	$c_{21} = n_1^{(2)}$	$c_{22} = n_2^{(2)}$	$c_{23} = n_3^{(2)}$
x_3^*	$c_{31} = n_1^{(3)}$	$c_{32} = n_2^{(3)}$	$c_{33} = n_3^{(3)}$

1.8 ΤΑΝΥΣΤΙΚΌ ΠΕΔΪΟ - ΠΑΡΑΓΩΓΟΙ ΤΑΝΥΣΤΨΝ

Τα τανυστικά μεγέθη που εκφράζουν μια ορισμένη κατάσταση ενός χώρου είναι γενικά συναρτήσεις των συντεταγμένων των σημείων του χώρου. Ένα ορισμένο τανυστικό πεδίο επομένως είναι ο χώρος στον οποίο ο τανυστής \mathbf{T} ορίζεται σαν συνάρτηση των συντεταγμένων \mathbf{x} των σημείων του. $\{\mathbf{T} = \mathbf{T}(\mathbf{x})\}$.

Το τανυστικό πεδίο χαρακτηρίζεται σαν συνεχές εάν οι συνιστώσεις του $\mathbf{T}(\mathbf{x})$ είναι συνεχείς (ή διαφορίσιμες) συναρτήσεις του \mathbf{x} .

Σ' ένα ορθογώνιο Καρτεσιανό σύστημα συντεταγμένων στο οποίο το διάνυσμα θέσης ενός σημείου εκφράζεται απο τη σχέση $\mathbf{r} = x_i \mathbf{e}_i$ τανυστικά πεδία διαφόρων τάξεων παριστάνονται από τις εκφράσεις:

- βαθμωτό πεδίο : $\phi = \phi(x_i)$ ή $\phi = \phi(\mathbf{x})$
- διανυσματικό πεδίο : $\mathbf{u}_i = u_i(x_i)$ ή $\mathbf{u} = \mathbf{u}(\mathbf{x})$
- δεύτερης τάξης τανυστικό πεδίο : $T_{ij} = T_{ij}(x_i)$ ή $\mathbf{T} = \mathbf{T}(\mathbf{x})$
- κλπ.

Οι συνιστώσεις των τανυστικών αυτών συναρτήσεων έχουν μερικές παραγώγους ο συμβολισμός των οποίων φαίνεται στα παρακάτω παραδείγματα.

$$\frac{\partial \phi}{\partial x_i} = \phi_{,i}$$

$$\frac{\partial u_i}{\partial x_j} = u_{i,j}$$

$$\frac{\partial u_i}{\partial x_j} = u_{i,j}$$

$$\frac{\partial^2 u_i}{\partial x_j \partial x_k} = u_{i,jk}$$

$$\frac{\partial T_{ij}}{\partial x_k} = T_{ij,k}$$

$$\frac{\partial T_{ij}}{\partial x_k} = T_{ij,k}$$

$$\frac{\partial^2 T_{ij}}{\partial x_k \partial x_l} = T_{ij,kl}$$

Μερικοί σημαντικοί διαφορικοί τελεστές οι οποίοι συνήθως εμφανίζονται στη μηχανική των συνεχών μέσων και με τους οποίους συμβολίζονται χαρακτηριστικά μεγέθη είναι:

$$1. \nabla = \frac{\partial}{\partial x_1} \mathbf{e}_1 + \frac{\partial}{\partial x_2} \mathbf{e}_2 + \frac{\partial}{\partial x_3} \mathbf{e}_3 \quad (\text{διανυσματικός τελεστής ανάδελτα})$$

$$2. \nabla \cdot \nabla = \nabla^2 = \frac{\partial}{\partial x_1^2} + \frac{\partial}{\partial x_2^2} + \frac{\partial}{\partial x_3^2} \quad (\text{Λαπλασιανή})$$

Ορισμένα χαρακτηριστικά μεγέθη που συμβολίζονται με τους τελεστές αυτούς είναι:

1. Κλίση της συνάρτησης ϕ η οποία είναι ένα διάνυσμα:

$$\text{grad} \phi = \nabla \phi = \frac{\partial \phi}{\partial x_i} \mathbf{e}_i \quad \text{ή} \quad \frac{\partial}{\partial x_i} \phi = \phi_{,i} \quad (1.44)$$

2. Απόκλιση του διανύσματος \mathbf{u} . Επειδή εκφράζεται από ένα εσωτερικό γινόμενο είναι αριθμητικό μέγεθος.

$$\operatorname{div} \mathbf{u} = \nabla \cdot \mathbf{u} \quad \text{ή} \quad \frac{\partial}{\partial x_i} u_i = u_{i,i} \quad (1.45)$$

3. Περιστροφή του διαλύματος \mathbf{u} . Επειδή εκφράζεται από ένα εξωτερικό γινόμενο είναι μέγεθος διανυσματικό.

$$\operatorname{curl} \mathbf{u} = \nabla \times \mathbf{u} \quad \text{ή} \quad \varepsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_j} u_k = \varepsilon_{ijk} u_{k,j} \quad (1.46)$$

4. Λαπλασιανή μιας συνάρτησης ϕ . Επειδή εκφράζεται με ένα εσωτερικό γινόμενο είναι αριθμητικό μέγεθος.

$$\nabla^2 \phi = \nabla \cdot \nabla \phi \quad \text{ή} \quad \frac{\partial^2 \phi}{\partial^2 x_i} \phi_i = \phi_{,ii} \quad (1.47)$$

Από τους παραπάνω συμβολισμούς φαίνεται πως:

- από την παραγωγή ενός τανυστή ορισμένης τάξης ως προς ελεύθερο δείκτη προκύπτει τανυστής μιας τάξης ανώτερος ενώ
- από την παραγωγή ενός τανυστή ορισμένης τάξης ως προς άεργο δείκτη προκύπτει τανυστής μιας τάξης κατώτερος.

Έστω σαν παράδειγμα για την απόδειξη των παραπάνω ο τανυστής πρώτης τάξης $u_s(\mathbf{x})$. Θα δειχθεί ότι η μερική παραγωγός του υπόκειται σ' ένα μετασχηματισμό τανυστή δεύτερης τάξης και συνεπώς είναι τανυστής δεύτερης τάξης.

Αν Ox_i και Ox'_i είναι τα δύο συστήματα συντεταγμένων είναι:

$$u'_s = c_{sr} u_r \quad (1.48)$$

συνεπώς

$$\frac{\partial u'_s}{\partial x'_k} = \frac{\partial u'_s}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial x'_k} \quad (1.49)$$

Αν στο δεύτερο μέρος της εξ. 1.49 αντικατασταθεί η u'_s από την εξ. 1.48 προκύπτει:

$$\frac{\partial u'_s}{\partial x'_k} = c_{sr} \frac{\partial u_r}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial x'_k} \quad (1.50)$$

Για τις Καρτεσιανές συντεταγμένες έχουμε δει πως ισχύουν οι σχέσεις μετασχηματισμού:

$$x_j = c_{kj} x'_k \quad x'_k = c_{kj} x_j \quad (1.51)$$

Οι εξισώσεις αυτές αν πρόκειται να μετασχηματισθούν τα διανύσματα dx'_k , dx_j γράφονται

$$dx_j = c_{kj} dx'_k \quad dx'_k = c_{kj} dx_j \quad (1.52)$$

Από τις οποίες προκύπτουν:

$$\frac{\partial x_i}{\partial x'_k} = c_{kj} \quad \frac{\partial x'_k}{\partial x_j} = c_{kj} \quad (1.53)$$

Δι' αντικαταστάσεως της πρώτης των εξ. 1.53 στην εξ. 150 προκύπτει η σχέση:

$$\frac{\partial u'_s}{\partial x'_k} = c_{sr} c_{kj} \frac{\partial u_r}{\partial x_j} \quad (1.54)$$

η οποία εκφράζει νόμο μετασχηματισμού τανυστή δεύτερης τάξης.

Παράγωγος τανυστή κατά μια ορισμένη διεύθυνση

Έστω π.χ. ο τανυστής T_{kl} ο οποίος ορίζεται στα σημεία $P(x_i)$ μιας καμπύλης C στο χώρο (σχ. 1.4). Αν $T_{kl}(x_i), T_{kl}(x_i + dx_i)$ είναι οι τιμές του τανυστή στα σημεία $P(x_i)$ και $P'(x_i + dx_i)$ τα απέχουν Δs μεταξύ τους, τότε το όριο:

$$\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{T_{kl}(x_i + dx_i) - T_{kl}(x_i)}{\Delta s} = \frac{dT_{kl}}{ds} \quad (1.55)$$

αν υπάρχει καλείται παράγωγος διεύθυνσης

Επειδή

$$dT_{kl}(x_i) = \frac{\partial T_{kl}}{\partial x_i} dx_i \quad (1.56)$$

λαμβάνοντας υπόψη τις εξ. 1.55 και 1.56 έχουμε:

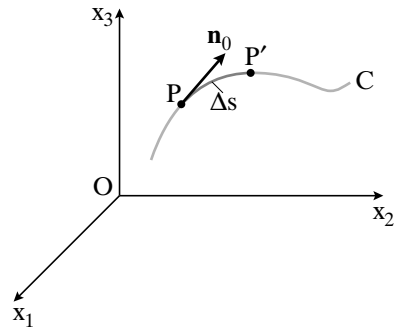
$$\frac{dT_{kl}}{ds} = \frac{\partial T_{kl}}{\partial x_i} \frac{dx_i}{ds} = \frac{\partial T_{kl}}{\partial x_1} \frac{dx_1}{ds} + \frac{\partial T_{kl}}{\partial x_2} \frac{dx_2}{ds} + \frac{\partial T_{kl}}{\partial x_3} \frac{dx_3}{ds} = T_{kl,i} \frac{dx_i}{ds} \quad (1.57\alpha)$$

Η εξίσωση αυτή σε διανυσματική μορφή γράφεται:

$$\begin{aligned} \frac{dT_{kl}}{ds} &= \left(\frac{\partial T_{kl}}{\partial x_1} \mathbf{e}_1 + \frac{\partial T_{kl}}{\partial x_2} \mathbf{e}_2 + \frac{\partial T_{kl}}{\partial x_3} \mathbf{e}_3 \right) \left(\frac{dx_1}{ds} \mathbf{e}_1 + \frac{dx_2}{ds} \mathbf{e}_2 + \frac{dx_3}{ds} \mathbf{e}_3 \right) = \quad (1.57 \text{ b}) \\ &= \nabla T_{kl} \frac{d\mathbf{r}}{ds} = \nabla T_{kl} \cdot \mathbf{n}_o \end{aligned}$$

όπου $d\mathbf{r}/ds = \mathbf{n}_o$ είναι το μοναδιαίο διάνυσμα το εφαπτόμενο της καμπύλης C στο σημείο x_i .

Συνεπώς η παράγωγος διεύθυνσης του τανυστή T_{kl} σ' ένα σημείο x_i είναι η συνι-



Σχήμα 1.4

στώσα της κλίσης του, ∇T_{kl} κατά τη διεύθυνση της εφαπτομένης στο σημείο x_i της καμπύλης C .

Η πρόταση αυτή ισχύει και για τανυστές οποιασδήποτε τάξης.

Παράδειγμα 1.1 Να βρεθεί τι παριστάνουν οι τανυστικές παραστάσεις A_{ii} , B_{ijj} , $a_i T_{ij}$, $a_i b_j D_{ij}$, F_{ij} .

Οι τέσσερις πρώτες παραστάσεις παριστάνουν τα αθροίσματα:

$$A_{ii} = A_{11} + A_{22} + A_{33}$$

$$B_{ijj} = (B_{111} + B_{221} + B_{331}) + (B_{112} + B_{222} + B_{332}) + (B_{113} + B_{223} + B_{333})$$

$$a_i T_{ij} = (a_1 T_{11} + a_2 T_{21} + a_3 T_{31}) + (a_1 T_{12} + a_2 T_{22} + a_3 T_{32}) + (a_1 T_{13} + a_2 T_{23} + a_3 T_{33})$$

$$a_i b_j D_{ij} = (a_1 b_1 D_{11} + a_1 b_2 D_{12} + a_1 b_3 D_{13}) + (a_2 b_1 D_{21} + a_2 b_2 D_{22} + a_2 b_3 D_{23}) + (a_3 b_1 D_{31} + a_3 b_2 D_{32} + a_3 b_3 D_{33})$$

Ο τανυστής F_{ij} περιλαμβάνει τις εννέα συνιστώσες:

$$F_{11}, F_{12}, F_{13}, F_{21}, F_{22}, F_{23}, F_{31}, F_{32}, F_{33}.$$

Παράδειγμα 1.2 Να βρεθούν οι τιμές των τανυστικών παραστάσεων: α) δ_{ii} , β) $\delta_{ij} \delta_{ik} \delta_{jk}$, γ) $\varepsilon_{ijk} b_j b_k$

$$\alpha) \delta_{ii} = \delta_{11} + \delta_{22} + \delta_{33} = 3$$

$$\beta) \delta_{ij} \delta_{ik} \delta_{jk} = \delta_{1j} \delta_{1k} \delta_{jk} + \delta_{2j} \delta_{2k} \delta_{jk} + \delta_{3j} \delta_{3k} \delta_{jk}$$

$$\text{για } j = k = 1 \text{ είναι } \delta_{11} \delta_{11} \delta_{11} + \delta_{21} \delta_{21} \delta_{11} + \delta_{31} \delta_{31} \delta_{11} = 1 + 0 + 0 = 1$$

$$\text{για } j = k = 2 \text{ είναι } \delta_{12} \delta_{12} \delta_{22} + \delta_{22} \delta_{22} \delta_{22} + \delta_{32} \delta_{32} \delta_{22} = 0 + 1 + 0 = 1$$

$$\text{για } j = k = 3 \text{ είναι } \delta_{13} \delta_{13} \delta_{33} + \delta_{23} \delta_{23} \delta_{33} + \delta_{33} \delta_{33} \delta_3 = 0 + 0 + 1 = 1$$

$$\text{για } j \neq k \text{ όλοι οι παράγοντες του αθροίσματος είναι μηδενικοί.}$$

$$\text{Συνεπώς } \delta_{ij} \delta_{ik} \delta_{jk} = 3.$$

γ) Με τη χρησιμοποίηση της σύμβασης πρόσθεσης για τους δείκτες j, k και παραλείποντας συγχρόνως τους μηδενικούς όρους προκύπτει:

$$\varepsilon_{ijk} b_j b_k = \varepsilon_{i1k} b_1 b_k + \varepsilon_{i2k} b_2 b_k + \varepsilon_{i3k} b_3 b_k =$$

$$= \varepsilon_{i12} b_1 b_2 + \varepsilon_{i13} b_1 b_3 + \varepsilon_{i21} b_2 b_1 + \varepsilon_{i23} b_2 b_3 + \varepsilon_{i31} b_3 b_1 + \varepsilon_{i32} b_3 b_2$$

Από την έκφραση αυτή παραλείποντας πάλι τους μηδενικούς όρους προκύπτουν:

$$\text{για } i = 1 \quad \varepsilon_{1jk} b_j b_k = b_2 b_3 - b_3 b_2 = 0$$

$$\text{για } i = 2 \quad \varepsilon_{2jk} b_j b_k = b_1 b_3 - b_3 b_1 = 0$$

για $i = 3 \quad \varepsilon_{3jk} b_j b_k = b_1 b_2 - b_2 b_1 = 0$

Συνεπώς $\varepsilon_{ijk} b_j b_k = 0$.

Το αποτέλεσμα αυτό προκύπτει αμέσως αν σκεφθούμε ότι η τανυστική παράσταση $\varepsilon_{ijk} b_j b_k$ παριστάνει το εξωτερικό γινόμενο $\mathbf{b} \times \mathbf{b} = 0$.

Παράδειγμα 1.3 Δίδεται το διάνυσμα $\mathbf{u} = 3\mathbf{e}_1 + 5\mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3$ εκφρασμένο στο σύστημα αξόνων Ox_i . Να βρεθεί η έκφρασή του στο σύστημα αξόνων Ox'_i αν το σύστημα Ox'_i είναι στραμμένο γύρω από τον άξονα $x_3 = x'_3$ κατά γωνία $\delta = 30^\circ$.

Οι γωνίες μεταξύ των αξόνων των δύο συστημάτων φαίνονται στο διπλανό πίνακα από τον οποίο προκύπτει το μητρώο μετασχηματισμού.

	x_1	x_2	x_3
x'_1	30	60	90
x'_2	120	30	90
x'_3	90	90	0

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{3}/2 & 1/2 & 0 \\ -1/2 & \sqrt{3}/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Σύμφωνα με την εξίσωση μετασχηματισμού $u'_i = c_{ij} u_j$ είναι:

$$u'_1 = c_{1j} u_j = c_{11} u_1 + c_{12} u_2 + c_{13} u_3 = \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot 3 + \frac{1}{2} \cdot 5 = 5,098.$$

$$u'_2 = c_{2j} u_j = c_{21} u_1 + c_{22} u_2 + c_{23} u_3 = -\frac{1}{2} \cdot 3 + \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot 5 = 2,83$$

$$u'_3 = c_{3j} u_j = c_{31} u_1 + c_{32} u_2 + c_{33} u_3 = 1 \cdot u_3 = u_3$$

Παράδειγμα 1.4 Δίδεται το διάνυσμα

$$\mathbf{u} = 3\mathbf{e}_1 + 5\mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3$$

εκφρασμένο στο σύστημα Ox_i . Να βρεθεί η έκφρασή του στο σύστημα Ox'_i . Στον πίνακα δίδονται μερικές από τις γωνίες που σχηματίζουν οι άξονες των δύο συστημάτων αξόνων.

	x_1	x_2	x_3
x'_1	45°	60°	60°
x'_2	90°	?	?
x'_3	?	?	?

Τα συνημίτονα κατεύθυνσης c_{22}, c_{23} θα βρεθούν από τις συνθήκες ορθογωνιοτητας $c_{ij} c_{kj} = \delta_{ik}$ (εξ. 1.28)

για $i = 1 \quad k = 2$ είναι $c_{1j} c_{2j} = c_{11} c_{21} + c_{12} c_{22} + c_{13} c_{23} = 0$

$$0,707 \cdot 0 + \frac{1}{2} c_{22} + \frac{1}{2} c_{23} = 0 \quad \Rightarrow \quad c_{22} = -c_{23}$$

$$\begin{aligned} \text{για } i = k = 2 \text{ είναι } c_{2j}c_{2j} &= c_{21}c_{21} + c_{22}c_{22} + c_{23}c_{23} = 1 \\ 0^2 + c_{22}^2 + c_{23}^2 &= 1 & \Rightarrow c_{23} = \pm 0,707 \\ 2c_{23}^2 &= 1 & c_{22} = \mp 0,707 \end{aligned}$$

Εκλέγεται το ζεύγος $c_{22} = 0,707$ ($\theta_{22} = 45^\circ$) $c_{23} = -0,707$ ($\theta_{23} = 135$).

Τα συνημίτονα κατεύθυνσης του \mathbf{e}'_3 προκύπτουν από τον υπολογισμό του $\mathbf{e}'_1 \times \mathbf{e}'_2$.

$$\mathbf{e}'_3 = \mathbf{e}'_1 \times \mathbf{e}'_2 = \begin{bmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ 0,707 & 0,5 & 0,5 \\ 0 & 0,707 & -0,707 \end{bmatrix} = -0,707\mathbf{e}_1 + 0,5\mathbf{e}_2 + 0,5\mathbf{e}_3$$

$$c_{31} = -0,707 \quad c_{32} = 0,5 \quad c_{33} = 0,5$$

Συνεπώς το μητρώο μετασχηματισμού είναι:

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,707 & 0,5 & 0,5 \\ 0 & 0,707 & -0,707 \\ -0,707 & 0,5 & 0,5 \end{bmatrix}$$

Σύμφωνα με την εξίσωση $u'_i = c_{ij}u_j$ (εξ. 1.26) είναι:

$$u'_1 = c_{11}u_1 + c_{12}u_2 + c_{13}u_3 = 0,707 \cdot 3 + 0,5 \cdot 5 + 0,5 \cdot 1 = 5,121$$

$$u'_2 = c_{21}u_1 + c_{22}u_2 + c_{23}u_3 = 0 \cdot 3 + 0,707 \cdot 5 - 0,707 \cdot 1 = 2,828$$

$$u'_3 = c_{31}u_1 + c_{32}u_2 + c_{33}u_3 = -0,707 \cdot 3 + 0,5 \cdot 5 + 0,5 \cdot 1 = 0,879$$

$$\text{συνεπώς } \mathbf{u}' = 5,121\mathbf{e}_1 + 2,828\mathbf{e}_2 + 0,879\mathbf{e}_3.$$

Παράδειγμα 1.5 Στο διπλανό πίνακα δίδονται οι γωνίες μεταξύ των συστημάτων αξόνων Ox'_i και Ox_i . Να βρεθεί ο πίνακας μετασχηματισμού και ναδειχθεί ότι πληρούνται οι συνθήκες ορθογωνικότητας.

	x_1	x_2	x_3
x'_1	135	60	120
x'_2	90	45	45
x'_3	45	60	120

Οι συντελεστές μετασχηματισμού c_{ij} είναι τα συνημίτονα κατεύθυνσης του πίνακα και υπολογίζονται αμέσως όποτε προκύπτει ο πίνακας μετασχηματισμού:

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 1/2 & -1/2 \end{bmatrix}$$

Θα εξετασθεί αν οι συνθήκες ορθογωνικότητας $c_{ij}c_{ik} = \delta_{ik}$ επαληθεύονται για τις διάφορες τιμές των j και k .

$$\begin{aligned} - \text{ για } j = k = 1 \quad \text{είναι} \quad c_{11}c_{11} + c_{21}c_{21} + c_{31}c_{31} &= c_{11}^2 + c_{21}^2 + c_{31}^2 \\ &= \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 = 1 \end{aligned}$$

- για $j = k = 2$ και $j = k = 3$ αποδεικνύεται ομοίως ότι το άθροισμα των τετραγώνων των όρων της δεύτερης καθώς και της τρίτης στήλης του c_{ij} ισούται με μονάδα.

$$- \text{ για } j = 1 \quad k = 2 \quad \text{είναι} \quad c_{11}c_{12} + c_{21}c_{22} + c_{31}c_{32} = -\frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{2} = 0$$

Ομοίως αποδεικνύεται ότι και για τις άλλες τιμές των j, k για τις οποίες είναι $j \neq k$ το άθροισμα των γινομένων των αντίστοιχων όρων δύο στηλών είναι μηδέν.

- Αν οι συνθήκες ορθογωνικότητας είναι της μορφής $c_{ji}c_{ki} = \delta_{ik}$ όλες οι παραπάνω σχέσεις ισχύουν και για τις σειρές.

Παράδειγμα 1.6

α) Να βρεθούν οι κύριες τιμές και οι κύριες διευθύνσεις του τανυστή

$$T_{ij} = \begin{bmatrix} 4 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

β) Να βρεθεί αν οι κύριοι άξονες του T_{ij} σχηματίζουν δεξιόστροφο ή αριστερόστροφο σύστημα αξόνων.

γ) Να βρεθεί η διαγώνια μορφή του T_{ij} .

α) Θα πρέπει σύμφωνα με την εξ. 1.39 να είναι:

$$\begin{bmatrix} 4-\lambda & -1 & 0 \\ -1 & 4-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1-\lambda \end{bmatrix} = (4-\lambda)(4-\lambda)(1-\lambda) - (1-\lambda) = (1-\lambda)[(4-\lambda)^2 - 1] = \\ = (1-\lambda)(3-\lambda)(5-\lambda)$$

Συνεπώς οι κύριες τιμές είναι $\lambda_1 = 5$ $\lambda_2 = 3$ $\lambda_3 = 1$

Για $\lambda_1 = 5$ το σύστημα των εξ. 1.38 γίνεται:

$$\left. \begin{array}{l} -n_1^{(1)} - n_2^{(1)} = 0 \\ -n_1^{(1)} - n_2^{(1)} = 0 \\ -4n_3^{(1)} = 0 \end{array} \right\} \hat{\Rightarrow} \begin{array}{l} n_1^{(1)} = -n_2^{(1)} \\ n_3^{(1)} = 0 \end{array}$$

και από τη συνθήκη ορθογωνικότητας

$$n_1^{(1)} n_1^{(1)} = n_1^{(1)2} + n_2^{(1)2} + n_3^{(1)2} = 2n_1^{(1)2} = 1$$

προκύπτει $n_1^{(1)} = -n_2^{(1)} = \pm \frac{1}{\sqrt{2}} \quad n_3^{(1)} = 0$

Για $\lambda_2 = 3$ το σύστημα των εξ. 1.38 γίνεται:

$$\left. \begin{array}{l} -n_1^{(2)} - n_2^{(2)} = 0 \\ -n_1^{(2)} - n_2^{(2)} = 0 \\ -2n_3^{(2)} = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} n_1^{(2)} = n_2^{(2)} \\ n_3^{(2)} = 0 \end{array}$$

και από τη συνθήκη ορθογωνικότητας

$$n_1^{(2)} n_1^{(2)} = n_1^{(2)2} + n_2^{(2)2} + n_3^{(2)2} = 2n_1^{(2)2} = 1$$

προκύπτει $n_1^{(2)} = n_2^{(2)} = \pm \frac{1}{\sqrt{2}} \quad n_3^{(2)} = 0$

Για $\lambda_3 = 1$ το σύστημα των εξ. 1.38 γίνεται:

$$\left. \begin{array}{l} 3n_1^{(3)} - n_2^{(3)} = 0 \\ -n_1^{(3)} + 3n_2^{(3)} = 0 \\ 0 \cdot n_3 = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow n_1^{(3)} = n_2^{(3)} = 0$$

και από τη συνθήκη ορθογωνικότητας

$$n_1^{(3)} n_1^{(3)} = n_1^{(3)2} + n_2^{(3)2} + n_3^{(3)2} = n_3^{(3)2} = 1$$

προκύπτει $n_3^{(3)} = \pm 1$.

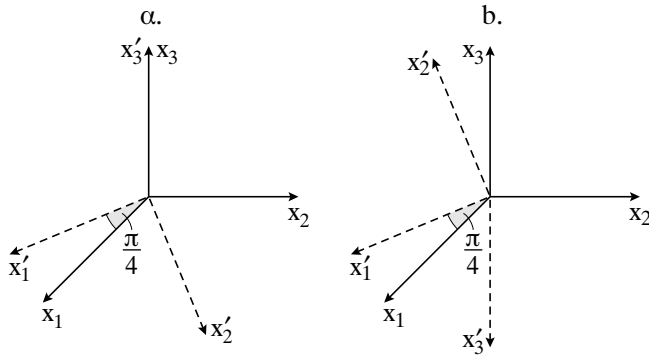
Σύμφωνα με τις ευρεθείσες τιμές των συνημιτόνων κατευθύνσεως των κυρίων αξόνων το μητρώο μετασχηματισμού είναι:

$$c_{ij} = \mathbf{C} = \begin{bmatrix} \pm 1/\sqrt{2} & \mp 1/\sqrt{2} & 0 \\ \pm 1/\sqrt{2} & \pm 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \pm 1 \end{bmatrix}$$

β) Για να είναι το σύστημα αξόνων ορθογώνιο θα πρέπει να πληρούνται οι συνθήκες ορθογωνικότητας $c_{ij} c_{ik} = \delta_{ik}$.

Επειδή η συνθήκη $n_i n_i = 1$ χρησιμοποιήθηκε για τον υπολογισμό του c_{ij} , οι συνθήκες ορθογωνικότητας για $i = k$ πληρούνται.

Για $j \neq k$ πρέπει ναδειχθεί ότι ο πολλαπλασιασμός των όρων δύο οποιαδήποτε στηλών (ή γραμμών) και η άθροισή τους είναι μηδέν. Και αυτό όπως εύκολα προκύπτει συμβαίνει.



Σχήμα 1.5

Για να είναι το σύστημα των κυρίων αξόνων δεξιόστροφο θα πρέπει να ισχύει η σχέση $\mathbf{n}^{(1)} \times \mathbf{n}^{(2)} = \mathbf{n}^{(3)}$. Πράγματι αν για τα $\mathbf{n}_i^{(1)}, \mathbf{n}_i^{(2)}$ λάβουμε τα πρώτα πρόσημα προκύπτει σύστημα δεξιόστροφο (σχ. 1.5.α).

$$\begin{bmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix} = 0 \cdot \mathbf{e}_1 + 0 \cdot \mathbf{e}_2 + \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right) \mathbf{e}_3 = \mathbf{e}_3$$

Αν λάβουμε τα δεύτερα πρόσημα προκύπτει επίσης σύστημα δεξιόστροφο (σχ. 1.5b)

$$\begin{bmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix} = 0 \cdot \mathbf{e}_1 + 0 \cdot \mathbf{e}_2 + \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right) \mathbf{e}_3 = \mathbf{e}_3$$

γ) Σύμφωνα με το νόμο μετασχηματισμού των τανυστών 2^{ης} τάξης $\mathbf{T}' = \mathbf{C}\mathbf{T}\mathbf{C}^T$ και λαμβάνοντας τα πρώτα πρόσημα του μητρώου μετασχηματισμού είναι:

$$\begin{aligned} \mathbf{T}' &= \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5/\sqrt{2} & 3/\sqrt{2} & 0 \\ -5/\sqrt{2} & 3/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

ΑΣΚΗΣΕΙΣ

A.1.1 α) Να δειχθεί ότι τα διανύσματα $\mathbf{u} = \mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2 - \mathbf{e}_3$ και $\mathbf{v} = \mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2$ είναι κάθετα μεταξύ τους και να βρεθεί το διάνυσμα \mathbf{w} ώστε η τριάδα των διανυσμάτων $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ να αποτελεί μια ορθογώνια δεξιόστροφη τριάδα διανυσμάτων.

β) Να βρεθεί το μητρώο μετασχηματισμού μεταξύ των $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ και των διευθύνσεων του συστήματος συντεταγμένων.

απ.: α) $\mathbf{w} = -1/\sqrt{6} (\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2 + 2\mathbf{e}_3)$

$$\beta) \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{3} & -1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 \\ -1/\sqrt{6} & -1/\sqrt{6} & -2/\sqrt{6} \end{bmatrix}$$

A.1.2 Για τον συμμετρικό τανυστή $T_{ij} = \begin{bmatrix} 7 & 3 & 0 \\ 3 & 7 & 4 \\ 0 & 4 & 7 \end{bmatrix}$ να βρεθούν οι κύριες τιμές

και οι διευθύνσεις των κύριων τάσεων.

απ.: $\lambda_1 = 12 \quad \lambda_2 = 7 \quad \lambda_3 = 2$

	x_1	x_2	x_3
x'_1	$4/5\sqrt{2}$	$1/\sqrt{2}$	$3/5\sqrt{2}$
x'_2	$-3/5$	0	$4/5$
x'_3	$-4/5\sqrt{2}$	$1/\sqrt{2}$	$-3/5\sqrt{2}$

A.1.3 Να αποδειχθούν οι ισότητες

$$I_1 = a_{ii} \quad I_2 = \frac{1}{2}(a_{ii}a_{jj} - a_{ij}a_{ji}) \quad I_3 = \delta_{ijk} a_{1i}a_{2j}a_{3k}$$

A.1.4 Στο διδιάστατο χώρο το μητρώο του συμμετρικού τανυστή $a_{ik} = a_{ki}$ έχει τη μορφή $\mathbf{a} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$. Να βρεθούν τα αναλλοίωτα μεγέθη και να γραφεί το μητρώο στον κύριο σύστημα αξόνων.

A.1.5 Εάν $\nabla \cdot \mathbf{u} = 0$, $\nabla \times \mathbf{u} = \times \dot{\mathbf{w}}$ και $\nabla \times \mathbf{w} = -\dot{\mathbf{u}}$. Να δειχθεί ότι $\nabla^2 \mathbf{u} = \ddot{\mathbf{u}}$.